INFORMATICA GENERALE II

Ingegneria delle Telecomunicazioni Università di Trento A.A. 2003/2004 Il Bimestre

Marco Roveri

roveri@irst.itc.it

Template

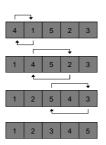
Algoritmi di Odinamento

- Problema: dato un array di elementi (e.g. interi) riordinare gli elementi dell'array in modo che per ogni 1 ≤ i ≤ N − 1, A[i 1] ≤ A[i]
- Esistono diversi algoritmi con diverse caratteristiche computazionali.
- Nel seguito analizzeremo i più utilizzati per capirne le caratteristiche.

2

Ordinamento per selezione

- Cerco elemento più piccolo dell'array e lo scambio con il primo elemento dell'array.
- Cerco il secondo elemento più piccolo e lo scambio con il secondo elemento dell'array.
- Proseguo in questo modo finchè l'array non è ordinato.



3

Ordinamento per selezione

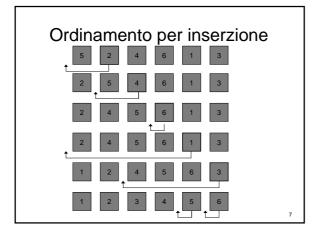
```
void selectionsort( int A[], int N) {
  for (int i = 0; i < N - 1; i++) {
    int min = i;
    for(int j = i + 1; j < N; j++)
        if (A[j] < A[min]) min = j
        swap(A[i], A[min]);
  }
}</pre>
```

Caratteristiche algoritmo ordinamento per selezione

- L'algoritmo di ordinamento per selezione effettua circa n²/2 confronti ed n scambi in media.
- Il limite asintottico superiore è O(n²).

Ordinamento per inserzione

- È il metodo usato dai giocatori di carte per ordinare in mano le carte.
- Considero un elemento per volta e lo inserisco al proprio posto tra quelli già considerati (mantenendo questi ultimi ordinati).
 - l'elemento considerato viene inserito nel posto rimasto vacante in seguito allo spostamento di un posto a destra degli elementi più grandi.



Algoritmo per inserzione

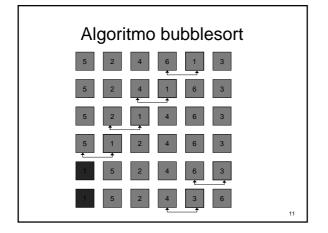
```
void insertsort( int A[], int N) {    for(int i = N - 1; i > 0; i - 1) // porto el più piccolo in A[0]    if (A[i] < A[i-1]) swap(A[i], A[i-1]);    for(int i = 2; i <= N; i + 1) {        int j = i;        int j = i;    int j = i;    int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;        int j = i;
```

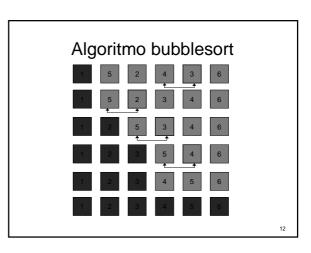
Caratteristiche algoritmo ordinamento per inserzione

- L'algoritmo di ordinamento per inserzione effettua circa n²/4 confronti ed n²/4 scambi in media.
- Il limite asintottico superiore è O(n²).

Algoritmo Bubble Sort

 Si basa su scambi di elementi adiacenti se necessari, fino a quando non è più richiesto alcuno scambio e l'array risulta ordinato.





Algoritmo bubblesort

```
\label{eq:condition} \begin{split} & \text{void bubblesort(int A[], int N) } \{ \\ & \text{for( int } i = 0; \ i < N-1; \ i++) \\ & \text{for( int } j = N-1; \ j > i; \ j--) \\ & \text{if } (A[j] < A[j-1]) \\ & \text{swap(A[j-1], A[j])}; \\ \} \end{split}
```

ordinamento bubblesort

 L'algoritmo di ordinamento bubblesort effettua circa n²/2 confronti ed n²/2 scambi in media.

Caratteristiche algoritmo

■ Il limite asintottico superiore è O(n²).

14

Merge di due array ordinati

- Problema: combinare due array ordinati A[N] e B[M] in un terzo array ordinato C[N+M].
- Usiamo un ciclo for che ad ogni iterazione i inserisce un elemento in C[i].
 - Se A si esaurisce prendiamo prossimi elementi da B;
 - Viceversa, se B si esaurisce prendiamo i prossimi elementi da A;
 - Se abbiamo elementi sia in A che in B, il prossimo elemento inserito i sarà il minore tra i due elementi A[i] e B[i].

15

Merge di due array ordinati

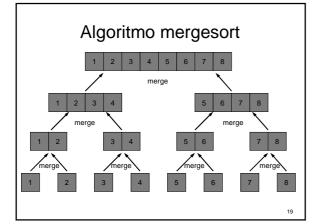
```
 \begin{array}{l} & \text{int * mergeArray(int A[], int N, int B[], M) \{ \\ & \text{int * C = new int [M+N];} \\ & \text{for(int i = 0, j = 0, k = 0; k < M + N; k++) \{ \\ & \text{if (i == N) \{ } \\ & \text{C[k] = B[j++]; continue;} \\ & \text{j if (j == M) \{ } \\ & \text{C[k] = A[i++]; continue;} \\ & \text{j if (A[i] < B[j])} \\ & \text{C[k] = A[i++];} \\ & \text{else} \\ & \text{C[k] = B[j++];} \\ & \text{return C;} \\ & \text{} \end{array} \right)
```

Merge di due array ordinati

```
 \begin{array}{l} \mbox{void mergeArray(int A[], int N, int B[], M, int C[]) \{ \\ \mbox{for(int $i=0$, $j=0$, $k=0$; $k<M+N$; $k++$) $\{ \\ \mbox{if $(i==N)$} \{ \\ \mbox{$C[k]=B[j++]$; continue;} \\ \mbox{$j$ if $(j==M)$} \{ \\ \mbox{$C[k]=A[i++]$; continue;} \\ \mbox{$j$ o(M+N)$} \\ \mbox{if $(A[i]<B[j])$} \\ \mbox{$C[k]=A[i++]$; else} \\ \mbox{$C[k]=B[j++]$;} \\ \mbox{$j$ $\} } \end{array}
```

Ordinamento MergeSort

- L'algoritmo MergeSort è un esempio tipico di programma ricorsivo di tipo divide et impera.
 - L'array A[1] ... A[N] è ordinato spezzando l'array in due parti A[1]...A[m] e A[m+1]...A[N], ordinandoli indipendentemente con la stessa tecnica.
 - Merging dei due risultati intermedi.



Ordinamento MergeSort

```
void MergeSort(int A[], int n) {
    MergeSortAux(A, 0, n-1);
}

void MergeSortAux(int A[], int I, int r) {
    if (r <= I) return;
    int m = (r+I)/2;
    MergeSortAux(A, I, m);
    MergeSortAux(A, m+1, r);
    merge(A, I, m, r);
}</pre>
```

Ordinamento MergeSort

```
\label{eq:condition} \begin{array}{l} void\ MergeSort(int\ A[],\ int\ n)\ \{\\ MergeSortAux(A,\ 0,\ n\text{-}1);\\ \} \\ \\ void\ MergeSortAux\ (int\ A[],\ int\ I,\ int\ r)\ \{\\ for(int\ m=1;\ m<=r\text{-}I;\ m=m+m)\\ for(int\ i=I;\ i<=r\text{-}m;\ i+=m+m)\\ merge(A,\ i,\ i+m\text{-}1,\ min(i+m+m\text{-}1,\ r));\\ \} \end{array}
```

21

Caratteristiche algoritmo ordinamento mergesort

- L'algoritmo di ordinamento mergesort effettua circa n log(n) confronti per ordinare un qualunque array di dimensione n.
- Lo spazio ausiliario necessario per ridurre il numero di confronti è proporzionale a n.
- Il limite asintottico superiore è O(n log(n)).

22

Esercizio

- Sviluppare la funzione merge utilizzata nell'algortimo MergeSort.
 - Hint: usare un vettore ausiliario che poi è copiato in A prima di ritornare dalla funzione.

Algoritmo quicksort

- È un algoritmo di ordinamento del tipo divide et impera.
- Si basa su un processo di partizionamento dell'array in modo che le seguenti tre condizioni siano verificate:
 - Per qualche valore di i, l'elemento A[i] si trova al posto giusto.
 - Tutti gli elementi A[1],...,A[i-1] sono minori od uguali ad A[i].
- Tutti gli elementi A[i+1],...,A[N] sono maggiori od uguali ad A[i].
- L'array è ordinato partizionando ed applicando ricorsivamente il metodo ai sotto array.

Ordinamento quicksort

```
void quicksort(int A[], int N) {
  quicksort_aux(A, 0, N-1);
}

void quicksort_aux(int A[], int I, int r) {
  if (I <= r) return;
  int i = partition(A,I,r);
  quicksort_aux(A, I, i-1);
  quicksort_aux(A, i+1, r);
}</pre>
```

Caratteristiche algoritmo ordinamento quicksort

- L'algoritmo di ordinamento quicksort effettua circa n log(n) confronti in media per ordinare un qualunque array di dimensione n.
- Il limite asintottico superiore è O(n log(n)).

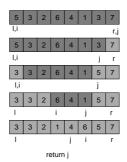
26

Partizionamento dell'array

- Scegliamo arbitrariamente un elemento (e.g. A[r]), che chiameremo pivot (o elemento di partizionamento).
- Scandiamo l'array dall'estremità sinistra fino a quando non troviamo un elemento A[i] <= A[r].
- Scandiamo l'array dall'estremità destra fino a che non troviamo un elemento A[j] >= A[r].
- Sambiamo A[i] e A[j], e iteriamo.
- Procedendo in questo modo si arriva ad una situazione in cui gli elementi a sinistra di i sono minori di A[r], mentre quelli a destra di j sono maggiori di A[r].



Partizionamento dell'array



- Partizioniamo a partire da A[1] = 5.
- Gli elementi dell'array precedenti ad A[j] sono minori od uguali a 5.
- Gli elementi dopo A[j] sono maggiori od uguali a 5.

28

Partizionamento dell'array

```
\begin{split} & \text{int partition(int A[], int I, int r) } \\ & \text{int i = I-1, j = r, v = A[r];} \\ & \text{while (true) } \{ \text{// ciclo infinito} \\ & \text{while (A[++i] < v);} \\ & \text{while (v < A[--j]) if (j == I) break;} \\ & \text{if (i >= j) break;} \\ & \text{swap(A[i],A[j]);} \\ & \text{swap(A[i],A[r]);} \\ & \text{return(i);} \\ & \} \end{split}
```

29

Analisi delle prestazioni degli algoritmi di sorting

Algoritmo	Limite superiore asintottico
selezione	O(N ²)
inserimento	O(N ²)
bubblesort	O(N ²)
mergesort	O(N log(N))
quicksort	O(N log(N))

Esercizi

- Trovare, implementare l'algoritmo "shell sort" e comparare limite superiore asintottico con quelli visti a lezione.
- Esistono altri algoritmi di ordinamento?

Algoritmo ShellSort

```
void ShellSort(int A[], int I, int r) { int h; for(h = 1; h <= (r-1)/9; h = 3*h+1); for(; h > 0; h /= 3) for(int i = l+h; it i = r; i+h) { int j = i; int i = r]; while(i = r] int i = r] while(i = r] int i =
```

31

Algoritmo ShellSort

- L'algoritmo ShellSort esegue meno di O(n^{3/2}) confronti per come lo abbiamo realizzato.
- Il limite superiore asintottico è O(n³/2).
- Usando sequenze particolari di h si possono ottenere prestazioni diverse (e.g. O(n (log n)²)).